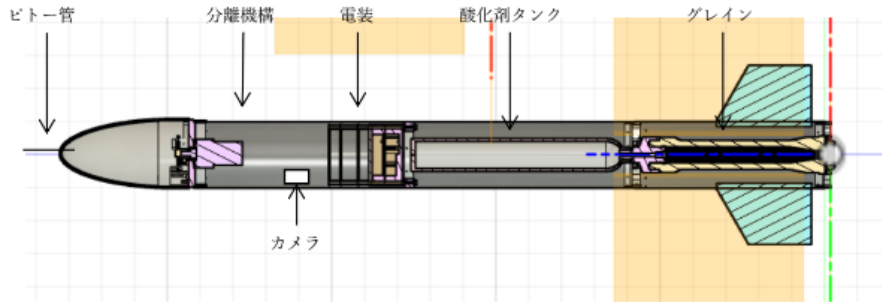


付録C 参加予定機体の詳細

1. FUROCK (福岡大学)

FUROCK (福岡大学) が打上を行う機体の外観を図B-1に、諸元を表B-1に示す。



図B-1 FUROCKの機体外観

表B-1 FUROCKの機体諸元

全長	1382 mm(暫定)
直径	103 mm(暫定)
乾燥質量	5.0 kg(暫定)
重心位置	638 mm(暫定)
モータ	HyperTEK J250(2 回目)
予想到達高度	500m ランク A
最高速度	Mach 0.29
機体色	オレンジ色/赤色/白色/青色
回収方法	パラシュートによる減速落下
搭載物	ハイブリッドロケットモータ パラシュート 無火薬式分離機構 加速度計 気圧センサ ジャイロセンサ 地磁気センサ GPS 無線 カメラ ピトー管

2. PLANET-Q (九州大学)

PLANET-Q (九州大学) が打上を行う機体の外観を図B-2に、諸元を表B-2に示す。



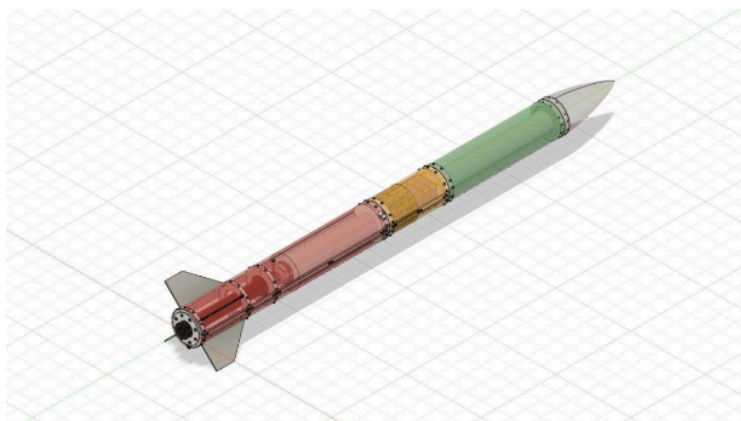
図B-2 PLANET-Qの機体外観

表B-2 PLANET-Qの機体諸元

全長	1382 mm(暫定)
直径	109 mm(暫定)
乾燥質量	7.02 kg(暫定)
重心位置	917 mm(暫定)
モータ	自作J型
予想到達高度	428m ランク A
最高速度	87 m/s
機体色	赤色
回収方法	パラシュートによる減速落下
搭載物	ハイブリッドロケットモータ 無火薬式分離機構 パラシュート 加速度計 ジャイロセンサ 気圧センサ 差圧センサ GPS センサ 電圧電流計測センサ

3. UTAT (東京大学)

UTAT (東京大学) が打上を行う機体の外観を図B-3に、諸元を表B-3に示す。



図B-3 UTATの機体外観

表B-3 UTATの機体諸元

全長	1200 mm(暫定)
直径	104 mm(暫定)
乾燥質量	6.13 kg(暫定)
重心位置	490 mm(暫定)
モータ	HyperTEK J250
予想到達高度	379m ランク A
最高速度	Mach 0.25
機体色	赤色/黄色
回収方法	パラシュートによる減速落下
搭載物	ハイブリッドロケットモータ 無火薬式分離機構 パラシュート 加速度計 ジャイロセンサ 気圧センサ GPS 磁気センサ